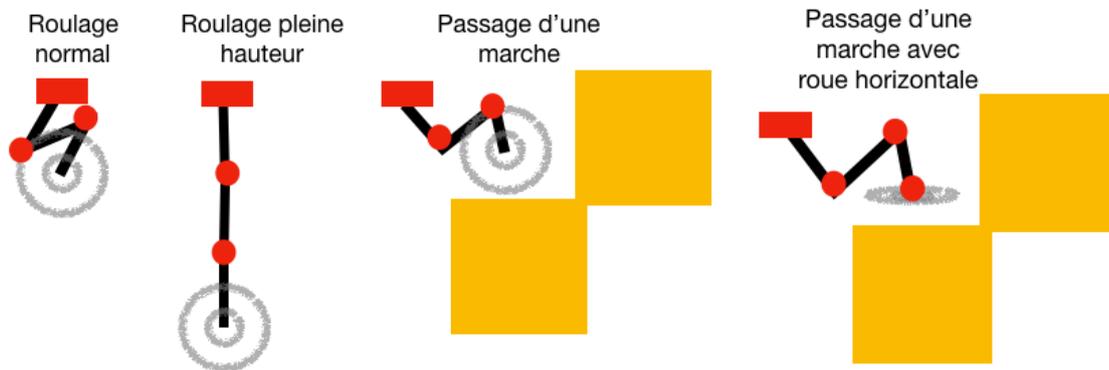


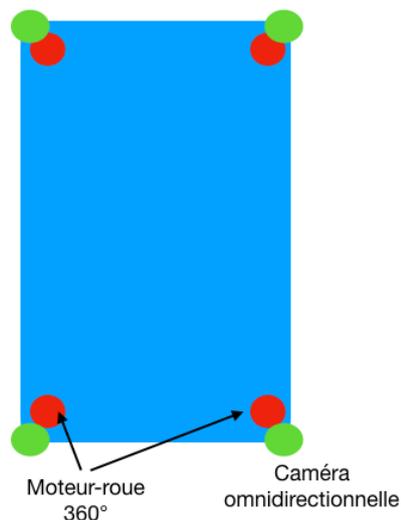
Chariot drone

Les quatre roues sont des moteurs roues omnidirectionnelles montées sur un vérin articulé permettant de monter un escalier ou d'assurer la stabilité en terrain pentu et faisant office d'amortisseur.

Le chariot peut se mouvoir dans toutes les directions et tourner sur lui-même/



L'intérêt technologique est que les quatre moteurs-roues-vérins-caméras sont identiques



Les roues sont solidaires d'un cadre. Elles peuvent rouler ou basculer horizontalement (appui)

Les poutres latérales contiennent les batteries.

Chaque coin du cadre est équipé d'une caméra panoramique avec diodes de vision nocturne. Ces caméras permettent une restitution stéréoscopique de l'environnement.

Une des poutres frontales contient l'ordinateur, le GPS et la transmission (Bluetooth, WiFi ou 4G).

Le chariot se pilote à l'aide d'un ordiphone (smartphone) restituant l'environnement en 3D.

Le chariot peut avoir une conduite autonome, soit par apprentissage, soit par analyse de l'environnement, soit par suivi d'un guide filaire ou virtuel (trace GPS). ou humain ou par suivi d'un autre chariot (formation de [train](#))